

Anwendungsbeispiel:

Käferbein



Käferbein

- ges.:**
- Kinematisches Schema
 - Bahnkurve am Abtriebsglied (Punkt C₂)
 - Bewegungsebenen, Element-Verbindungen und Wertigkeit der Getriebeglieder
 - Freiheitsgrad
 - Kinematische Kette
 - Anordnung der Viergelenkketten
 - Weg, Geschwindigkeit und Beschleunigung am Punkt C₂ in horizontaler Richtung (x)
 - Verlängerung der Abtriebsbewegung (Weg x) und Erhöhung des horizontalen Streckenanteils zwischen den beiden Endlagen.

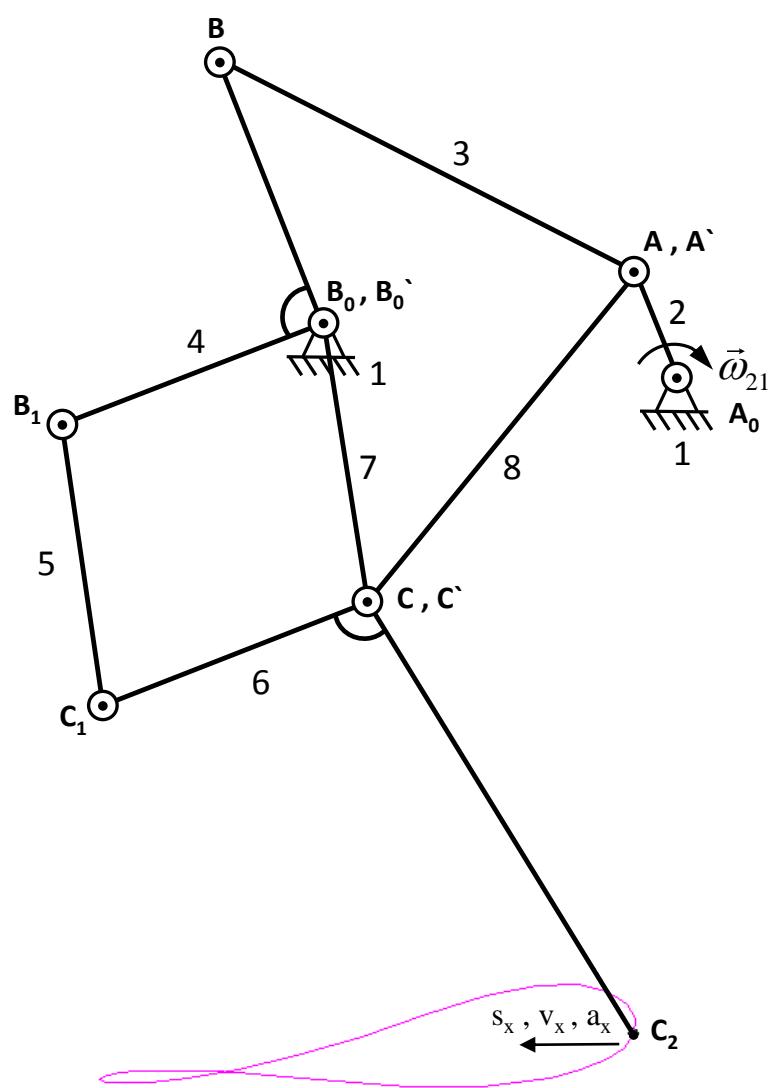
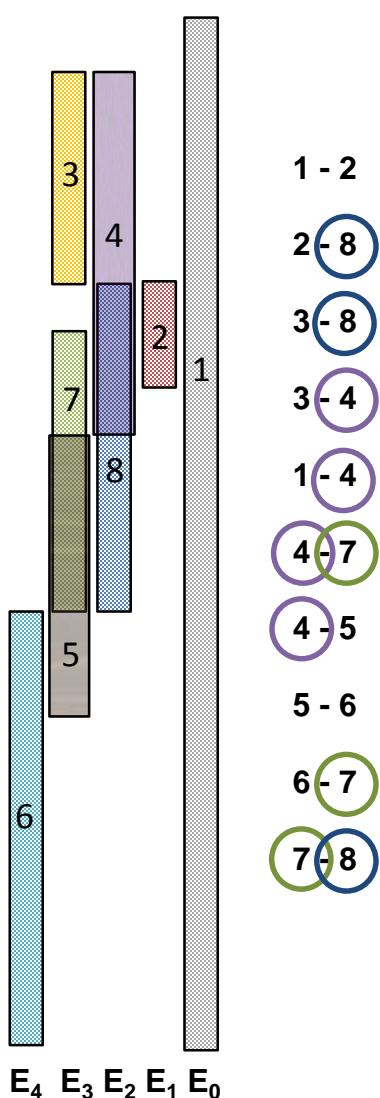
Maße:

Gestellglied 1	$A_0 - B_0$	= 127 mm
Antriebsglied 2	$A_0 - A$	= 40 mm
Getriebeglied 3	$A - B$	= 165 mm
Getriebeglied 4	$B_0 - B$	= 100 mm
Getriebeglied 4	$B_0 - B_1$	= 100 mm
Getriebeglied 5	$B_1 - C_1$	= 100 mm
Abtriebsglied 6	$C - C_1$	= 100 mm
Abtriebsglied 6	$C - C_2$	= 150 mm
Winkel	$A_0 - B_0$	= $\alpha = 8,5^\circ$

Antriebsdaten:

$$\text{Antriebsdrehzahl} \quad n_1 \quad = 60,0 \text{ 1/min}$$

Lösung:



Getriebeglied 4 = Quaternär ($n=4$)

Getriebeglied 7 = Ternär ($n=3$)

Getriebeglied 8 = Ternär ($n=3$)

$$\begin{aligned} b &= 3 \\ n &= 8 \\ g &= 10 \\ \sum f &= 10 \end{aligned}$$

$$F = 3 \cdot (8 - 10 - 1) + 10 = 1$$

